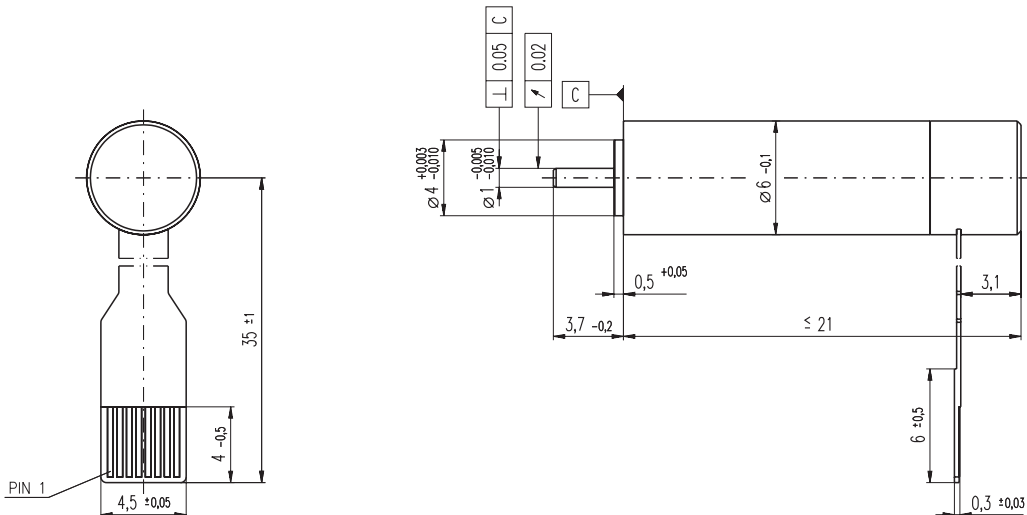


EC 6 $\varnothing 6$ mm, bürstenlos, 1.2 Watt



M 2.5:1

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Bestellnummern

310599	250101
--------	--------

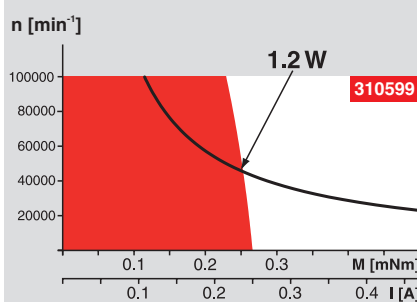
Motordaten (provisorisch)

Werte bei Nennspannung		310599	250101	
1	Nennspannung	V	6.0	12.0
2	Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	47500	36100
3	Leerlaufstrom	mA	57.4	20.5
4	Nendrehzahl	min ⁻¹	23800	11900
5	Nennmoment (max. Dauerrehmoment)	mNm	0.232	0.241
6	Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	0.265	0.105
7	Anhaltemoment	mNm	0.509	0.402
8	Anlaufstrom	A	0.480	0.147
9	Max. Wirkungsgrad	%	43	39
Kenndaten				
10	Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	12.5	81.5
11	Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.0911	0.602
12	Drehmomentkonstante	mNm A ⁻¹	1.06	2.73
13	Drehzahlkonstante	min ⁻¹ V ⁻¹	9010	3500
14	Kennliniensteigung	min ⁻¹ mNm ⁻¹	106000	105000
15	Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	5.56	5.48
16	Rotorträgheitsmoment	gcm ²	0.00500	0.00500

Spezifikationen

- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 75 KW⁻¹
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 5.0 KW⁻¹
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 0.464 s
 - 20 Thermische Zeitkonstante des Motors 80.2 s
 - 21 Umgebungstemperatur -20 ... +100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +125°C
- Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 100000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 0.15 N 0 mm
 - > 0.15 N max. 0.06 mm
 - 25 Radialspiel vorgespannt
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 0.1 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 10 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 2 mm ab Flansch 2 N

Betriebsbereiche



Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

Weitere Spezifikationen

- 29 Polpaarzahl 1
- 30 Anzahl Phasen 3
- 31 Motorgewicht 2.8 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

Anschlüsse

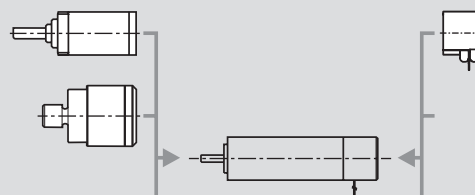
- Pin 1 Motorwicklung 3
 - Pin 2 Motorwicklung 2
 - Pin 3 Hall-Sensor 3
 - Pin 4 V_{Hall} 4.5 ... 12 VDC
 - Pin 5 GND
 - Pin 6 Hall-Sensor 1
 - Pin 7 Hall-Sensor 2
 - Pin 8 Motorwicklung 1
- Steckertyp für Flexprint, MOLEX 52745-0896, FPC, 8-pol, Rastermass 0.5 mm, top contact style. Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 27

Option

Sterilisierbare Ausführung

maxon-Baukastensystem

- Planetengetriebe**
 $\varnothing 6$ mm
0.002 - 0.03 Nm
Seite 203
- Micro Harmonic Drive®**
 $\varnothing 8$ mm
0.006 - 0.016 Nm
Seite 204



Übersicht Seite 16 - 21

Encoder MILE
64 Imp.,
3 Kanal
Seite 256

- Empfohlene Elektronik:**
- DEC 24/1 Seite 288
 - DEC Module 24/2 289
 - EPOS 24/1 302
 - EPOS2 Module 36/2 302
 - EPOS 24/1 für MILE auf Anfrage
 - Hinweise** 20